

Thème: Interpolation, §2 Interpolation orthogonale

Lien vers les énoncés des exercices:

https://www.deleze.name/marcel/sec2/applmaths/csud/interpolation/2-Interpolation_orthogonale.pdf

Corrigé de l'exercice 2.1-1

$$L_0(t) = \frac{(t-x_1)(t-x_2)(t-x_3)}{(x_0-x_1)(x_0-x_2)(x_0-x_3)} = \frac{(t-1)(t-2)(t-5)}{(-1-1)(-1-2)(-1-5)} = \frac{(t-1)(t-2)(t-5)}{-36}$$

$$L_1(t) = \frac{(t-x_0)(t-x_2)(t-x_3)}{(x_1-x_0)(x_1-x_2)(x_1-x_3)} = \frac{(t+1)(t-2)(t-5)}{(1+1)(1-2)(1-5)} = \frac{(t+1)(t-2)(t-5)}{8}$$

$$L_2(t) = \frac{(t-x_0)(t-x_1)(t-x_3)}{(x_2-x_0)(x_2-x_1)(x_2-x_3)} = \frac{(t+1)(t-1)(t-5)}{(2+1)(2-1)(2-5)} = \frac{(t+1)(t-1)(t-5)}{-9}$$

$$L_3(t) = \frac{(t-x_0)(t-x_1)(t-x_2)}{(x_3-x_0)(x_3-x_1)(x_3-x_2)} = \frac{(t+1)(t-1)(t-2)}{(5+1)(5-1)(5-2)} = \frac{(t+1)(t-1)(t-2)}{72}$$

$$g(t) = y_0 L_0(t) + y_1 L_1(t) + y_2 L_2(t) + y_3 L_3(t) = 2 \frac{(t-1)(t-2)(t-5)}{-36} + (-1) \frac{(t+1)(t-2)(t-5)}{8} + 3 \frac{(t+1)(t-1)(t-5)}{-9} + (-7) \frac{(t+1)(t-1)(t-2)}{72}$$

Corrigé de l'exercice 2.1-2

a) Prouvons d'abord que la matrice d'interpolation est l'identité (c'est-à-dire la matrice est diagonale et tous les termes diagonaux valent 1)

pour $i = 0, \dots, n-1$, on a $L_i(x_i) = 1$;

pour $i \neq j$, on a $L_i(x_j) = 0$

En effet,

$$L_0(x_0) = \frac{(x_0-x_1)(x_0-x_2)\dots(x_0-x_{n-1})}{(x_0-x_1)(x_0-x_2)\dots(x_0-x_{n-1})} = 1$$

$$L_1(x_1) = \frac{(x_1-x_0)(x_1-x_2)\dots(x_1-x_{n-1})}{(x_1-x_0)(x_1-x_2)\dots(x_1-x_{n-1})} = 1, \dots,$$

$$L_{n-1}(x_{n-1}) = \frac{(x_{n-1}-x_0)(x_{n-1}-x_1)\dots(x_{n-1}-x_{n-2})}{(x_{n-1}-x_0)(x_{n-1}-x_1)\dots(x_{n-1}-x_{n-2})} = 1$$

$$L_0(x_1) = \frac{(x_1-x_1)(x_1-x_2)\dots(x_1-x_{n-1})}{(x_0-x_1)(x_0-x_2)\dots(x_0-x_{n-1})} = 0$$

$$L_0(x_2) = \frac{(x_2-x_1)(x_2-x_2)\dots(x_2-x_{n-1})}{(x_0-x_1)(x_0-x_2)\dots(x_0-x_{n-1})} = 0, \dots,$$

$$L_0(x_{n-1}) = \frac{(x_{n-1}-x_1)(x_{n-1}-x_2)\dots(x_{n-1}-x_{n-1})}{(x_0-x_1)(x_0-x_2)\dots(x_0-x_{n-1})} = 0$$

$$L_1(x_0) = \frac{(x_0-x_0)(x_0-x_2)\dots(x_0-x_{n-1})}{(x_1-x_0)(x_1-x_2)\dots(x_1-x_{n-1})} = 0$$

$$L_1(x_2) = \frac{(x_2-x_0)(x_2-x_2)\dots(x_2-x_{n-1})}{(x_1-x_0)(x_1-x_2)\dots(x_1-x_{n-1})} = 0$$

etc.

b) Il s'ensuit que

$g(t) = y_0 L_0(t) + y_1 L_1(t) + y_2 L_2(t) + \dots + y_{n-1} L_{n-1}(t)$ est un polynôme de degré $\leq (n-1)$

$$g(x_0) = y_0 L_0(x_0) + y_1 L_1(x_0) + y_2 L_2(x_0) + \dots + y_{n-1} L_{n-1}(x_0) = y_0 \cdot 1 + y_1 \cdot 0 + y_2 \cdot 0 + \dots + y_{n-1} \cdot 0 = y_0$$

$$g(x_1) = y_0 L_0(x_1) + y_1 L_1(x_1) + y_2 L_2(x_1) + \dots + y_{n-1} L_{n-1}(x_1) = y_0 \cdot 0 + y_1 \cdot 1 + y_2 \cdot 0 + \dots + y_{n-1} \cdot 0 = y_1$$

...

$$g(x_{n-1}) = y_0 L_0(x_{n-1}) + y_1 L_1(x_{n-1}) + y_2 L_2(x_{n-1}) + \dots + y_{n-1} L_{n-1}(x_{n-1}) =$$

$$y_0 \cdot 0 + y_1 \cdot 0 + y_2 \cdot 0 + \dots + y_{n-1} \cdot 1 = y_{n-1} \quad \blacksquare$$

Corrigé de l'exercice 2.1-3

`x = Range[-3, 3];`

plage

`n = Length[x];`

longueur

`Clear[b, t, L, g]`

efface

`b[t_] = Table[
table $\frac{\text{Apply}[\text{Times}, \text{Delete}[t - x, i]]}{\text{Apply}[\text{Times}, \text{Delete}[x[[i]] - x, i]}}$, {i, 1, n}]`

$$\left\{ \frac{1}{720} (-3+t) (-2+t) (-1+t) t (1+t) (2+t), \right.$$

$$- \frac{1}{120} (-3+t) (-2+t) (-1+t) t (1+t) (3+t),$$

$$\frac{1}{48} (-3+t) (-2+t) (-1+t) t (2+t) (3+t),$$

$$- \frac{1}{36} (-3+t) (-2+t) (-1+t) (1+t) (2+t) (3+t),$$

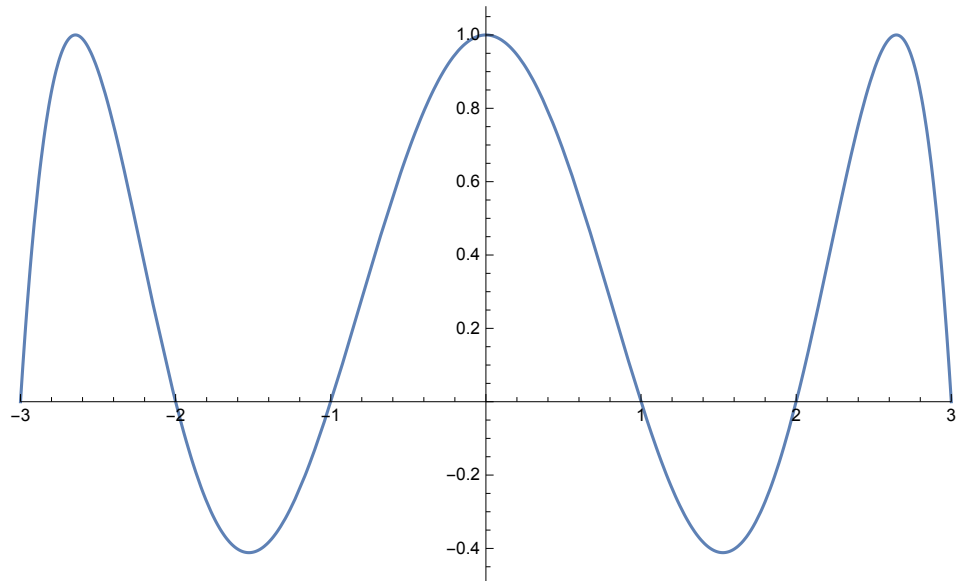
$$\frac{1}{48} (-3+t) (-2+t) t (1+t) (2+t) (3+t), - \frac{1}{120} (-3+t) (-1+t) t (1+t) (2+t) (3+t),$$

$$\left. \frac{1}{720} (-2+t) (-1+t) t (1+t) (2+t) (3+t) \right\}$$

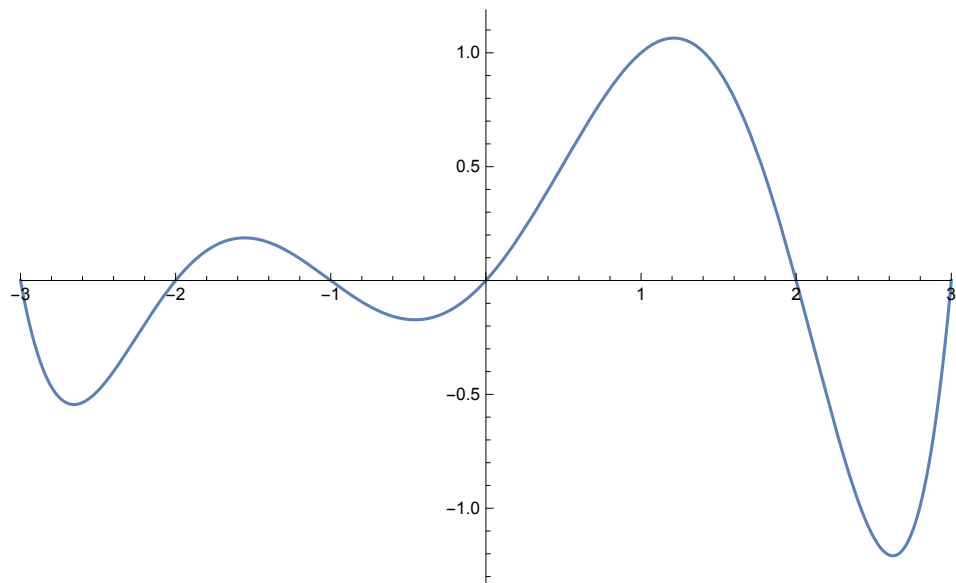
`L[i_Integer][t_] := b[t][[i+1]]`

dans

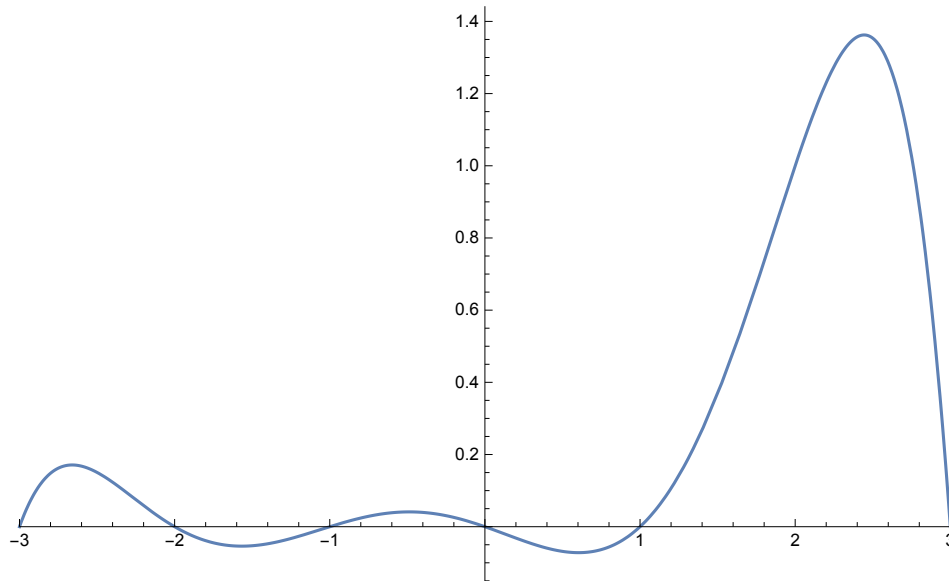
`Plot[L[3][t], {t, -3, 3}, PlotRange -> {{-3, 3}, All}]`
[tracé de courbes] [zone de tracé] [tout]



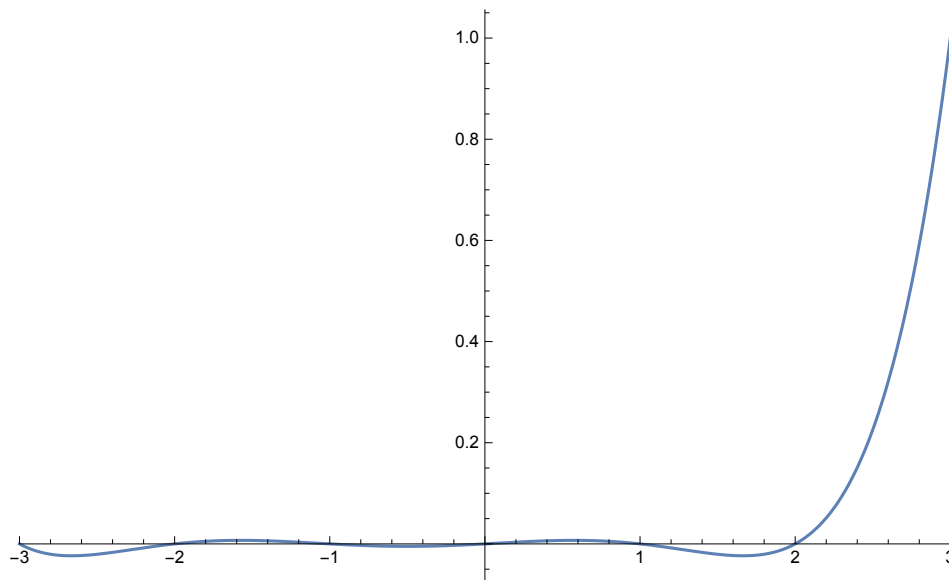
`Plot[L[4][t], {t, -3, 3}, PlotRange -> {{-3, 3}, All}]`
[tracé de courbes] [zone de tracé] [tout]



Plot[L[5][t], {t, -3, 3}, PlotRange -> {{-3, 3}, All}]
 [tracé de courbes] [zone de tracé] [tout]



Plot[L[6][t], {t, -3, 3}, PlotRange -> {{-3, 3}, All}]
 [tracé de courbes] [zone de tracé] [tout]



Corrigé de l'exercice 2.1-4 [facultatif]

a) L'interpolation linéaire par morceaux se prêtant mal à l'extrapolation, nous supposons que $x_0 \leq t \leq x_{n-1}$.

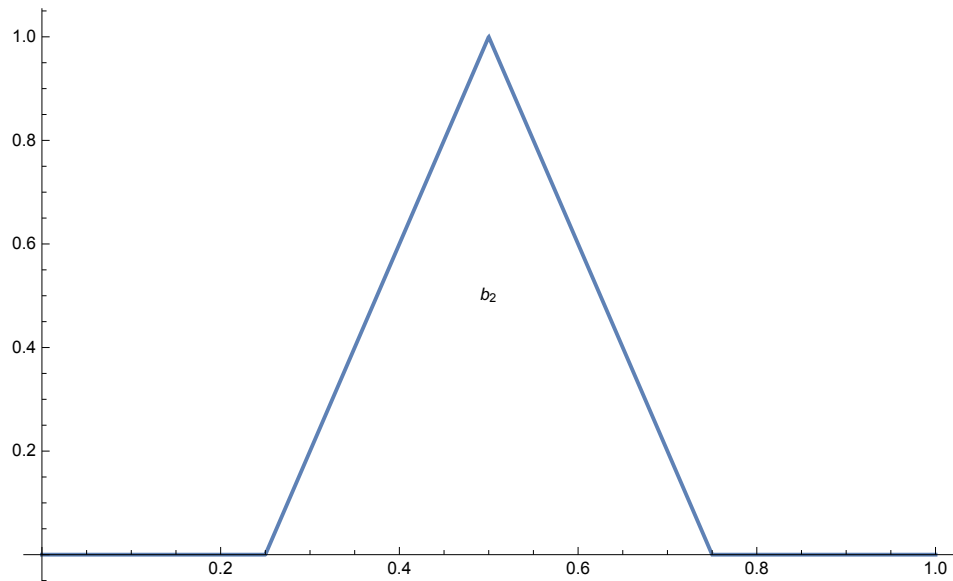
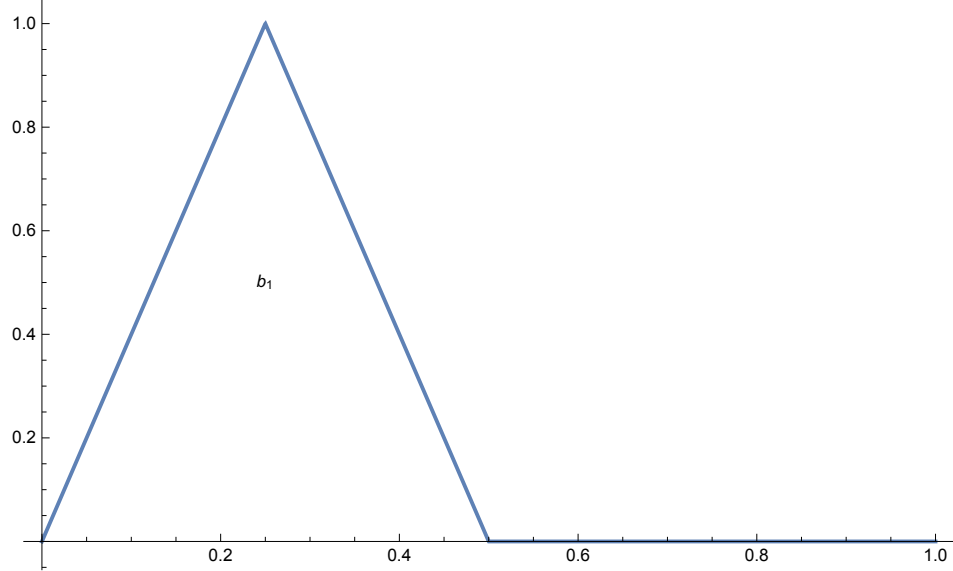
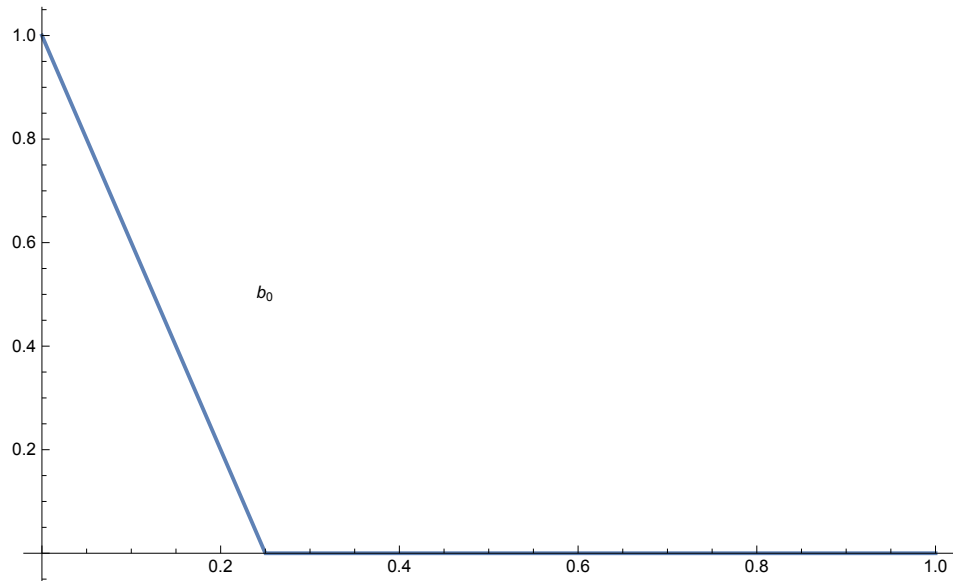
$b_i(t)$ est une fonction affine par morceaux qui vérifie $b_i(x_{i-1}) = 0$;

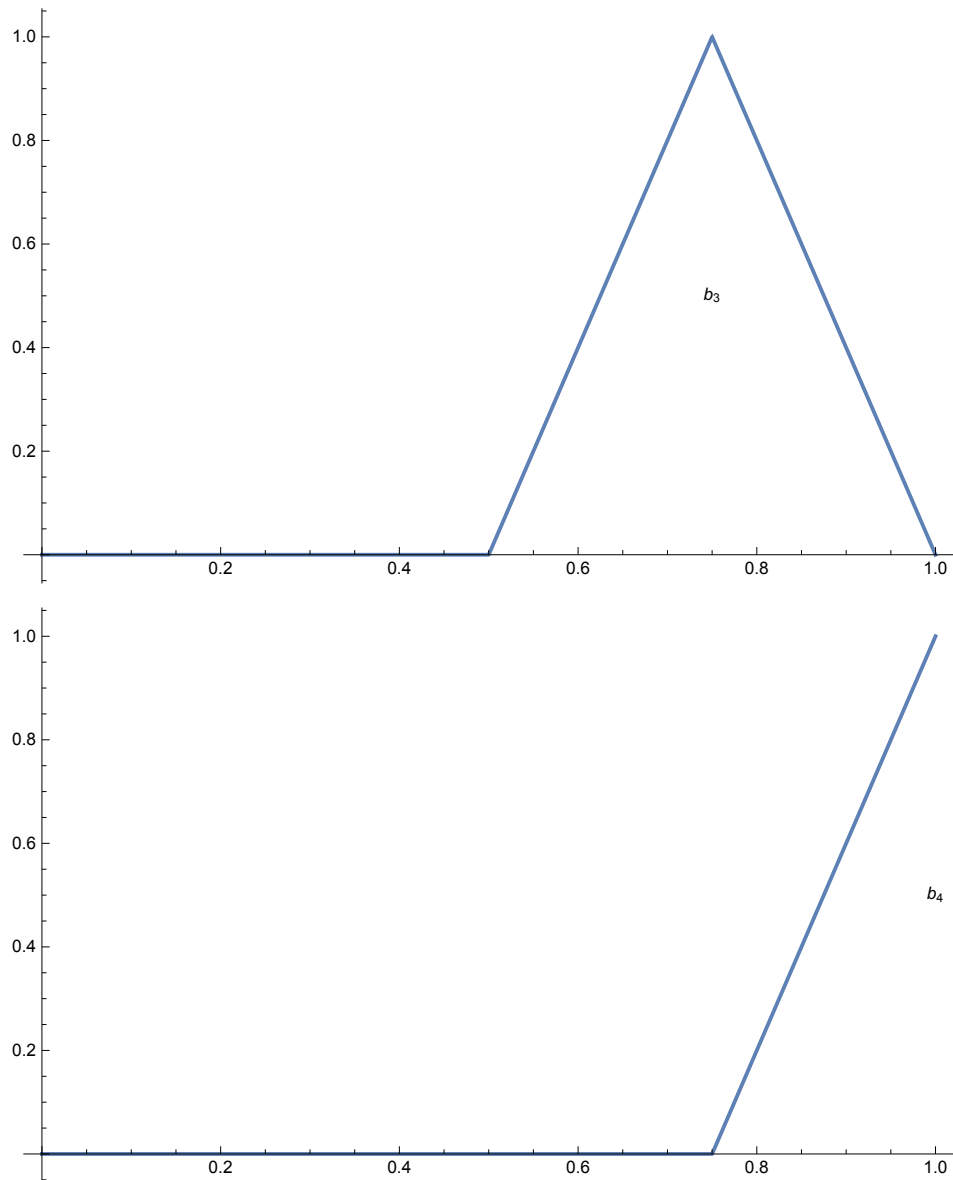
$$b_i(x_i) = 1; \quad b_i(x_{i+1}) = 0;$$

$$b_i(t) = \frac{t - x_{i-1}}{x_i - x_{i-1}} \quad \text{pour } x_{i-1} \leq t \leq x_i$$

$$b_i(t) = \frac{x_{i+1} - t}{x_{i+1} - x_i} \quad \text{pour } x_i \leq t \leq x_{i+1}$$

$$b_i(t) = 0 \quad \text{ailleurs}$$





b) Fonctions de base

$$b_0(t) = \frac{x_0 - t}{x_0 - x_1} \quad \text{pour } x_0 \leq t \leq x_1$$

$$b_0(t) = 0 \quad \text{ailleurs}$$

$$b_1(t) = \frac{t - x_0}{x_1 - x_0} \quad \text{pour } x_0 \leq t \leq x_1$$

$$b_1(t) = \frac{x_2 - t}{x_2 - x_1} \quad \text{pour } x_1 \leq t \leq x_2$$

$$b_1(t) = 0 \quad \text{ailleurs}$$

$$b_2(t) = \frac{t - x_1}{x_2 - x_1} \quad \text{pour } x_1 \leq t \leq x_2$$

$$b_2(t) = \frac{x_3 - t}{x_3 - x_2} \quad \text{pour } x_2 \leq t \leq x_3$$

$$b_2(t) = 0 \quad \text{ailleurs}$$

$$b_3(t) = \frac{t - x_2}{x_3 - x_2} \quad \text{pour } x_2 \leq t \leq x_3$$

$$b_3(t) = \frac{x_4 - t}{x_4 - x_3} \quad \text{pour } x_3 \leq t \leq x_4$$

$$b_3(t) = 0 \quad \text{ailleurs}$$

$$b_4(t) = \frac{t - x_3}{x_4 - x_3} \quad \text{pour } x_3 \leq t \leq x_4$$

$$b_4(t) = 0 \quad \text{ailleurs}$$

c) Application: 0.6 est situé dans l'intervalle $[0.5; 0.75] = [x_2, x_3]$

$$g(0.6) = y_0 b_0(0.6) + y_1 b_1(0.6) + y_2 b_2(0.6) + y_3 b_3(0.6) + y_4 b_4(0.6) =$$

$$y_0 \cdot 0 + y_1 \cdot 0 + y_2 \frac{x_3 - 0.6}{x_3 - x_2} + y_3 \frac{0.6 - x_2}{x_3 - x_2} + y_4 \cdot 0 =$$

$$y_2 \frac{0.75 - 0.6}{0.25} + y_3 \frac{0.6 - 0.5}{0.25} = 0.6 y_2 + 0.4 y_3$$

Corrigé de l'exercice 2.2-1

```
pts = { {0, -3.}, {2 +  $\frac{29}{30}$ , 5.}, {5 +  $\frac{14}{30}$ , 15.}, {8 +  $\frac{14}{30}$ , 8.} };
```

```
x = {0,  $\frac{89}{30}$ ,  $\frac{82}{15}$ ,  $\frac{127}{15}$ }; n = Length[x]
```

```
4
```

```
y = {-3., 5., 15., 8.}; Clear[b, t, g];
```

```
b[t_] := {1, Cos[ $\frac{2\pi}{12}t$ ], Sin[ $\frac{2\pi}{12}t$ ], Cos[ $\frac{2\pi}{6}t$ ]};
```

```
m = Map[b, x]; MatrixForm[m]
```

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & \sin\left[\frac{\pi}{180}\right] & \cos\left[\frac{\pi}{180}\right] & -\cos\left[\frac{\pi}{90}\right] \\ 1 & -\cos\left[\frac{4\pi}{45}\right] & \sin\left[\frac{4\pi}{45}\right] & \cos\left[\frac{8\pi}{45}\right] \\ 1 & -\sin\left[\frac{4\pi}{45}\right] & -\cos\left[\frac{4\pi}{45}\right] & -\cos\left[\frac{8\pi}{45}\right] \end{pmatrix}$$

```
e = Transpose[m];
```

Calculons tous les produits scalaires de deux colonnes

```
Table[N[e[[i]].e[[j]]], {i, 1, n}, {j, 1, n}] // MatrixForm
```

$$\begin{pmatrix} 4. & -0.219447 & 0.314223 & 0.000609173 \\ -0.219447 & 2.0003 & 0.0174497 & 0.401116 \\ 0.314223 & 0.0174497 & 1.9997 & 0.0497113 \\ 0.000609173 & 0.401116 & 0.0497113 & 3.43715 \end{pmatrix}$$

Donc l'interpolation n'est pas orthogonale.

Dans le théorème 2-2, les abscisses à utiliser ici auraient du être

$$x_0 = 0; \quad x_1 = \frac{12}{4} = 3; \quad x_2 = 2 \frac{12}{4} = 6; \quad x_3 = 3 \frac{12}{4} = 9;$$

[Facultatif] Vérifions qu'en satisfaisant les hypothèses du théorème 2-2, on obtient une matrice orthogonale

```
x = {0, 3, 6, 9};
```

```
m = Map[b, x]; MatrixForm[m]
```

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & -1 & -1 \end{pmatrix}$$

```
e = Transpose[m];
```



```
Table[N[e[[i]].e[[j]]], {i, 1, n}, {j, 1, n}] // MatrixForm


|    |    |    |    |
|----|----|----|----|
| 4. | 0. | 0. | 0. |
| 0. | 2. | 0. | 0. |
| 0. | 0. | 2. | 0. |
| 0. | 0. | 0. | 4. |


```

Corrigé de l'exercice 2.2-2

```
n = 12; T = 365;  $\omega = \frac{2\pi}{T}$ ;
```

```
x = Table[j  $\frac{T}{n}$ , {j, 0, n - 1}]
```

```
{0,  $\frac{365}{12}$ ,  $\frac{365}{6}$ ,  $\frac{365}{4}$ ,  $\frac{365}{3}$ ,  $\frac{1825}{12}$ ,  $\frac{365}{2}$ ,  $\frac{2555}{12}$ ,  $\frac{730}{3}$ ,  $\frac{1095}{4}$ ,  $\frac{1825}{6}$ ,  $\frac{4015}{12}$ }
```

```
Clear[b, t];
```

```
[efface]
```

```
b[t_] = {1, Cos[ $\omega$  t], Sin[ $\omega$  t], Cos[2  $\omega$  t], Sin[2  $\omega$  t], Cos[3  $\omega$  t],  
[cosinus] [sinus] [cosinus] [sinus] [cosinus]  
Sin[3  $\omega$  t], Cos[4  $\omega$  t], Sin[4  $\omega$  t], Cos[5  $\omega$  t], Sin[5  $\omega$  t], Cos[6  $\omega$  t]};  
[sinus] [cosinus] [sinus] [cosinus] [sinus] [cosinus]
```

```
y = {-1, 1, 4, 8, 12, 15, 18, 17, 14, 9, 4, 1};
```

```
m = Map[b, x]; MatrixForm[m]
```

```
[applique]
```

```
[apparence matriciel]
```

```
(
1 1 0 1 0 1 0 1 0 1 0 1
1  $\frac{\sqrt{3}}{2}$   $\frac{1}{2}$   $\frac{1}{2}$   $\frac{\sqrt{3}}{2}$  0 1  $-\frac{1}{2}$   $\frac{\sqrt{3}}{2}$   $-\frac{\sqrt{3}}{2}$   $\frac{1}{2}$  -1
1  $\frac{1}{2}$   $\frac{\sqrt{3}}{2}$   $-\frac{1}{2}$   $\frac{\sqrt{3}}{2}$  -1 0  $-\frac{1}{2}$   $-\frac{\sqrt{3}}{2}$   $\frac{1}{2}$   $-\frac{\sqrt{3}}{2}$  1
1 0 1 -1 0 0 -1 1 0 0 1 -1
1  $-\frac{1}{2}$   $\frac{\sqrt{3}}{2}$   $-\frac{1}{2}$   $-\frac{\sqrt{3}}{2}$  1 0  $-\frac{1}{2}$   $\frac{\sqrt{3}}{2}$   $-\frac{1}{2}$   $-\frac{\sqrt{3}}{2}$  1
1  $-\frac{\sqrt{3}}{2}$   $\frac{1}{2}$   $\frac{1}{2}$   $-\frac{\sqrt{3}}{2}$  0 1  $-\frac{1}{2}$   $-\frac{\sqrt{3}}{2}$   $\frac{\sqrt{3}}{2}$   $\frac{1}{2}$  -1
1 -1 0 1 0 -1 0 1 0 -1 0 1
1  $-\frac{\sqrt{3}}{2}$   $-\frac{1}{2}$   $\frac{1}{2}$   $\frac{\sqrt{3}}{2}$  0 -1  $-\frac{1}{2}$   $\frac{\sqrt{3}}{2}$   $\frac{\sqrt{3}}{2}$   $-\frac{1}{2}$  -1
1  $-\frac{1}{2}$   $-\frac{\sqrt{3}}{2}$   $-\frac{1}{2}$   $\frac{\sqrt{3}}{2}$  1 0  $-\frac{1}{2}$   $-\frac{\sqrt{3}}{2}$   $-\frac{1}{2}$   $\frac{\sqrt{3}}{2}$  1
1 0 -1 -1 0 0 1 1 0 0 -1 -1
1  $\frac{1}{2}$   $-\frac{\sqrt{3}}{2}$   $-\frac{1}{2}$   $-\frac{\sqrt{3}}{2}$  -1 0  $-\frac{1}{2}$   $\frac{\sqrt{3}}{2}$   $\frac{1}{2}$   $\frac{\sqrt{3}}{2}$  1
1  $\frac{\sqrt{3}}{2}$   $-\frac{1}{2}$   $\frac{1}{2}$   $-\frac{\sqrt{3}}{2}$  0 -1  $-\frac{1}{2}$   $-\frac{\sqrt{3}}{2}$   $-\frac{\sqrt{3}}{2}$   $-\frac{1}{2}$  -1
)
```

```
e = Transpose[m];
```

```
[transposée]
```

Table[N[e[[i]].e[[j]]], {i, 1, n}, {j, 1, n}]

[table](#) [valeur numérique](#)

```
{ {12., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0.},
  {0., 6., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0.},
  {0., 0., 6., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0.},
  {0., 0., 0., 6., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0.},
  {0., 0., 0., 0., 6., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0.},
  {0., 0., 0., 0., 0., 6., 0., 0., 0., 0., 0., 0.},
  {0., 0., 0., 0., 0., 0., 6., 0., 0., 0., 0., 0.},
  {0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 6., 0., 0., 0., 0.},
  {0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 6., 0., 0., 0.},
  {0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 6., 0., 0.},
  {0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 6., 0.},
  {0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 0., 12.}}
```

c = Table[$\frac{y.e[[k]]}{e[[k]].e[[k]]}$, {k, 1, n}]

[table](#)

```
{  $\frac{17}{2}$ ,  $\frac{1}{6}(-28 - 15\sqrt{3})$ ,  $\frac{1}{6}(-2 - \sqrt{3})$ , 0,
   $\frac{1}{\sqrt{3}}$ ,  $-\frac{1}{6}$ ,  $-\frac{1}{6}$ , 0, 0,  $\frac{1}{6}(-28 + 15\sqrt{3})$ ,  $\frac{1}{6}(-2 + \sqrt{3})$ , 0 }
```

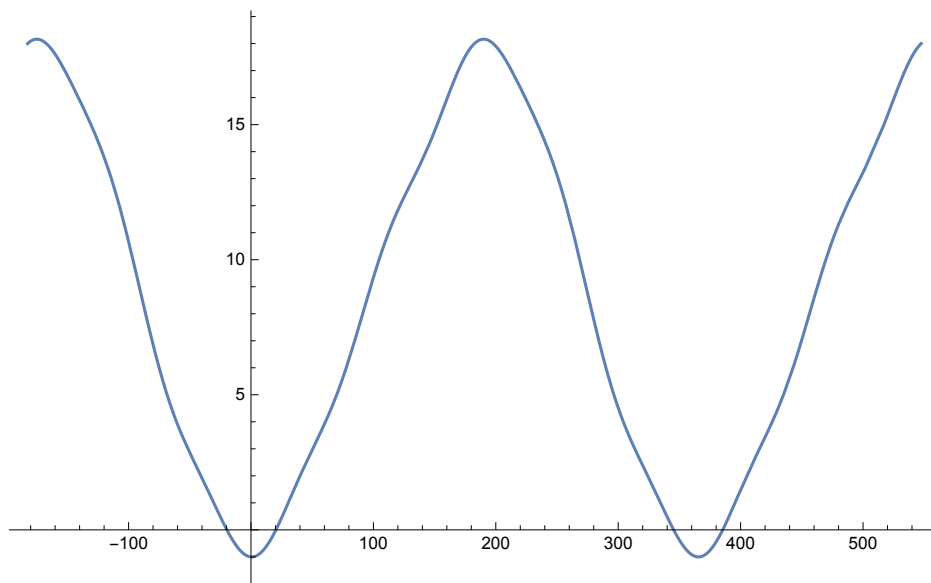
g[t_] = c.b[t]

$$\frac{17}{2} + \frac{1}{6}(-28 - 15\sqrt{3}) \cos\left[\frac{2\pi t}{365}\right] - \frac{1}{6} \cos\left[\frac{6\pi t}{365}\right] + \frac{1}{6}(-28 + 15\sqrt{3}) \cos\left[\frac{2\pi t}{73}\right] +$$

$$\frac{1}{6}(-2 - \sqrt{3}) \sin\left[\frac{2\pi t}{365}\right] + \frac{\sin\left[\frac{4\pi t}{365}\right]}{\sqrt{3}} - \frac{1}{6} \sin\left[\frac{6\pi t}{365}\right] + \frac{1}{6}(-2 + \sqrt{3}) \sin\left[\frac{2\pi t}{73}\right]$$

Plot[g[t], {t, -0.5` × 365, 1.5` × 365}]

[tracé de courbes](#)



La température moyenne annuelle

`Apply[Plus, y]`

12

$\frac{17}{2}$

2

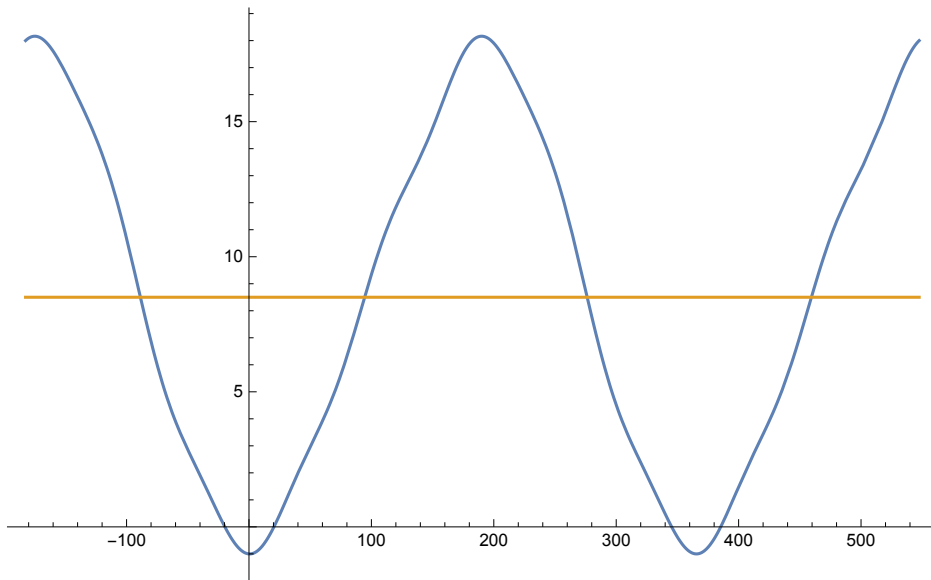
est égale au coefficient c_0

`c[[1]]`

$\frac{17}{2}$

2

`Plot[{g[t], $\frac{17}{2}$ }, {t, -0.5` × 365, 1.5` × 365}]`
[tracé de courbes]



En effet, les autres termes de $g(t)$ sont périodiques et leur moyenne annuelle est nulle. Si on découpe l'année en deux parties égales "saison chaude" et "saison froide", les transitions se font aux dates suivantes:

`s1 = FindRoot[g[t] == $\frac{17}{2}$, {t, 90}]`
[trouve racine]

{t → 94.4738}

D'après le tableau, le 94-ème jour correspond au **20 avril**

`s2 = FindRoot[g[t] == $\frac{17}{2}$, {t, 280}]`
[trouve racine]

{t → 276.315}

D'après le tableau, le 276-ème jour correspond au **19 octobre**

Par rapport aux équinoxes du 20 mars et du 23 septembre, il y a un retard de 26 à 31 jours. Ce décalage s'explique par l'inertie thermique.

Corrigé de l'exercice 2.2-3

Échantillonnage

$n = 9$;

$x = \text{Table}\left[j \frac{2\pi}{9}, \{j, 0, n-1\}\right]$
table

$\left\{0, \frac{2\pi}{9}, \frac{4\pi}{9}, \frac{2\pi}{3}, \frac{8\pi}{9}, \frac{10\pi}{9}, \frac{4\pi}{3}, \frac{14\pi}{9}, \frac{16\pi}{9}\right\}$

$f[t_] := 3 \text{Cos}[t]^4 - 5 \text{Sin}[t]^3$

$y = \text{Map}[f, x]$
applique

$\left\{3, 3 \text{Cos}\left[\frac{2\pi}{9}\right]^4 - 5 \text{Sin}\left[\frac{2\pi}{9}\right]^3, -5 \text{Cos}\left[\frac{\pi}{18}\right]^3 + 3 \text{Sin}\left[\frac{\pi}{18}\right]^4, \frac{3}{16} - \frac{15\sqrt{3}}{8}, 3 \text{Cos}\left[\frac{\pi}{9}\right]^4 - 5 \text{Sin}\left[\frac{\pi}{9}\right]^3, \right.$
 $\left. 3 \text{Cos}\left[\frac{\pi}{9}\right]^4 + 5 \text{Sin}\left[\frac{\pi}{9}\right]^3, \frac{3}{16} + \frac{15\sqrt{3}}{8}, 5 \text{Cos}\left[\frac{\pi}{18}\right]^3 + 3 \text{Sin}\left[\frac{\pi}{18}\right]^4, 3 \text{Cos}\left[\frac{2\pi}{9}\right]^4 + 5 \text{Sin}\left[\frac{2\pi}{9}\right]^3\right\}$

Matrice d'interpolation

$b[t_] = \{1, \text{Cos}[t], \text{Sin}[t], \text{Cos}[2t], \text{Sin}[2t], \text{Cos}[3t], \text{Sin}[3t], \text{Cos}[4t], \text{Sin}[4t]\}$;
cosinus sinus cosinus sinus cosinus sinus cosinus sinus

$m = \text{Map}[b, x]; \text{MatrixForm}[m]$
applique apparence matriciel

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & \text{Cos}\left[\frac{2\pi}{9}\right] & \text{Sin}\left[\frac{2\pi}{9}\right] & \text{Sin}\left[\frac{\pi}{18}\right] & \text{Cos}\left[\frac{\pi}{18}\right] & -\frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} & -\text{Cos}\left[\frac{\pi}{9}\right] & \text{Sin}\left[\frac{\pi}{9}\right] \\ 1 & \text{Sin}\left[\frac{\pi}{18}\right] & \text{Cos}\left[\frac{\pi}{18}\right] & -\text{Cos}\left[\frac{\pi}{9}\right] & \text{Sin}\left[\frac{\pi}{9}\right] & -\frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} & \text{Cos}\left[\frac{2\pi}{9}\right] & -\text{Sin}\left[\frac{2\pi}{9}\right] \\ 1 & -\frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} & 1 & 0 & -\frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} \\ 1 & -\text{Cos}\left[\frac{\pi}{9}\right] & \text{Sin}\left[\frac{\pi}{9}\right] & \text{Cos}\left[\frac{2\pi}{9}\right] & -\text{Sin}\left[\frac{2\pi}{9}\right] & -\frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} & \text{Sin}\left[\frac{\pi}{18}\right] & -\text{Cos}\left[\frac{\pi}{18}\right] \\ 1 & -\text{Cos}\left[\frac{\pi}{9}\right] & -\text{Sin}\left[\frac{\pi}{9}\right] & \text{Cos}\left[\frac{2\pi}{9}\right] & \text{Sin}\left[\frac{2\pi}{9}\right] & -\frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} & \text{Sin}\left[\frac{\pi}{18}\right] & \text{Cos}\left[\frac{\pi}{18}\right] \\ 1 & -\frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} & 1 & 0 & -\frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \\ 1 & \text{Sin}\left[\frac{\pi}{18}\right] & -\text{Cos}\left[\frac{\pi}{18}\right] & -\text{Cos}\left[\frac{\pi}{9}\right] & -\text{Sin}\left[\frac{\pi}{9}\right] & -\frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} & \text{Cos}\left[\frac{2\pi}{9}\right] & \text{Sin}\left[\frac{2\pi}{9}\right] \\ 1 & \text{Cos}\left[\frac{2\pi}{9}\right] & -\text{Sin}\left[\frac{2\pi}{9}\right] & \text{Sin}\left[\frac{\pi}{18}\right] & -\text{Cos}\left[\frac{\pi}{18}\right] & -\frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} & -\text{Cos}\left[\frac{\pi}{9}\right] & -\text{Sin}\left[\frac{\pi}{9}\right] \end{pmatrix}$$

Vérifions que la matrice d'interpolation m est orthogonale:

$e = \text{Transpose}[m]$;
transposée

MatrixForm[**Table**[**FullSimplify**[**e**[[**i**]].**e**[[**j**]]], {**i**, 1, **n**}, {**j**, 1, **n**}]

[\[apparence m...\]](#) [\[table\]](#) [\[simplifie complètement\]](#)

$$\begin{pmatrix} 9 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{9}{2} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{9}{2} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{9}{2} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{9}{2} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{9}{2} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{9}{2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{9}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{9}{2} \end{pmatrix}$$

Résolution du système, c'est-à-dire calcul des coefficients (de Fourier)

c = **N**[**Table**[$\frac{\mathbf{y} \cdot \mathbf{e}[[\mathbf{k}]]}{\mathbf{e}[[\mathbf{k}]] \cdot \mathbf{e}[[\mathbf{k}]]}$], {**k**, 1, **n**}]

[\[...\]](#) [\[table\]](#)

{1.125, -3.94746 × 10⁻¹⁶, -3.75, 1.5, 2.96059 × 10⁻¹⁶, -1.97373 × 10⁻¹⁶, 1.25, 0.375, 0.}

Les valeurs numériques précédentes peuvent être interprétées comme des approximations des valeurs exactes suivantes

$$\mathbf{c} = \left\{ \frac{9}{8}, 0, -\frac{15}{4}, \frac{3}{2}, 0, 0, \frac{5}{4}, \frac{3}{8}, 0 \right\};$$

g[**t**_] = **c**·**b**[**t**]

$$\frac{9}{8} + \frac{3}{2} \cos[2t] + \frac{3}{8} \cos[4t] - \frac{15 \sin[t]}{4} + \frac{5}{4} \sin[3t]$$

Vérifions que l'interpolant coïncide partout avec la fonction

FullSimplify[**g**[**t**] - **f**[**t**]]

[\[simplifie complètement\]](#)

0

Finalement, pour tout *t*,

$$3 \cos^4(t) - 5 \sin^3(t) = \frac{9}{8} - \frac{15}{4} \sin(t) + \frac{3}{2} \cos(2t) + \frac{5}{4} \sin(3t) + \frac{3}{8} \cos(4t)$$